

## Laplacestransformanalys av signaler

### Relationen mellan fouriertransformen och laplacestransformen

Fouriertransformanalys av tidsdiskreta signaler

**Fouriertransformen vs. laplacestransformen**

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{F}\{x(t)\} = X(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \\ \mathcal{L}\{x(t)\} = X(s) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-st} dt \end{aligned} \right\} \Rightarrow \underline{X(\omega) = X(s)|_{s=j\omega} = X(j\omega)}$$

*Exempel:*

$\mathcal{F}\{e^{-2t}u(t)\} = \frac{1}{2 + j\omega}$

$\mathcal{L}\{e^{-2t}u(t)\} = \frac{1}{s + 2}, \text{ Re}\{s\} > -2$

$X(\omega) = X(s)$  för  $s=j\omega$  gäller bara om  $j\omega$ -axeln ligger i konvergensområdet för  $X(s)$ , dvs. om  $x(t)$  är absolut-integrerbar, dvs. om  $X(\omega)$  existerar enligt grunddefinitionen!

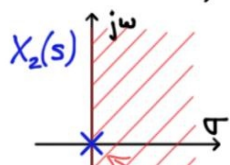
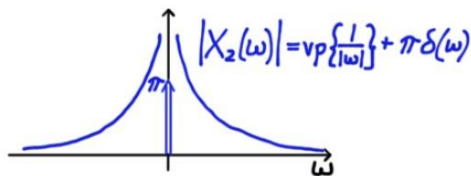
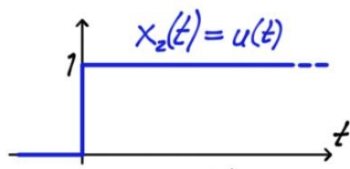
Denna video har två syften, vilket sägs i videons inledning:

1. Det är en repetition av fouriertransformen och laplacestransformen av tidskontinuerliga signaler, som speciellt tar upp relationen mellan transformerna.
2. I en annan linjär system-kurs är den en introduktion till fouriertransformen av tidsdiskreta signaler. Detta ingår inte i TSBB32, så det perspektivet behöver du inte bry dig om.

Videon inleds ovan med att visa att  $X(\omega) = X(s)$  för  $s=j\omega$ , om  $j\omega$ -axeln ligger i konvergensområdet för  $X(s)$ . Detta demonstreras sedan för signalen  $x(t) = e^{-2t}u(t)$ .

## Fouriertransformen vs. laplacetransformen

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{F}\{x(t)\} = X(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \\ \mathcal{L}\{x(t)\} = X(s) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-st} dt \end{aligned} \right\} \Rightarrow X(\omega) = X(s)|_{s=j\omega} = X(j\omega)$$



$$\mathcal{F}\{u(t)\} = \text{vp}\left\{\frac{1}{j\omega}\right\} + \pi\delta(\omega)$$

$$\mathcal{L}\{u(t)\} = \frac{1}{s}, \quad \text{Re}\{s\} > 0$$

Copyright © Lasse Allredson, LITH

Från 5:27 – En jämförelse mellan fouriertransformen  $F\{u(t)\}$  och laplacetransformen  $L\{u(t)\}$ .

Eftersom  $u(t)$  inte är absolutintegrerbar, så existerar inte fouriertransformen  $F\{u(t)\}$  enligt grunddefinitionen, dvs.  $F\{u(t)\}$  är inte lika med laplacetransformen av  $u(t)$  längs  $j\omega$ -axeln för alla  $\omega$ :  $U(\omega) \neq U(s)$  för alla  $s=j\omega$ .

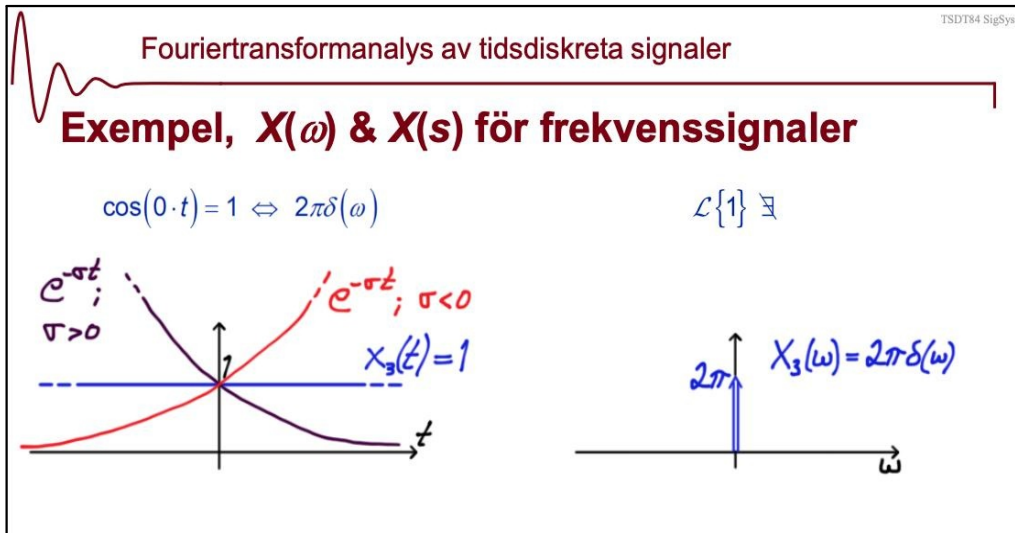
Notera att "vp" = principalvärde.

Se definitionen i formelsamlingen, sid. 3:

$$\text{vp}\left\{\frac{f(t)}{t}\right\} = \begin{cases} 0; & t = 0 \\ \frac{f(t)}{t}; & t \neq 0 \end{cases}$$

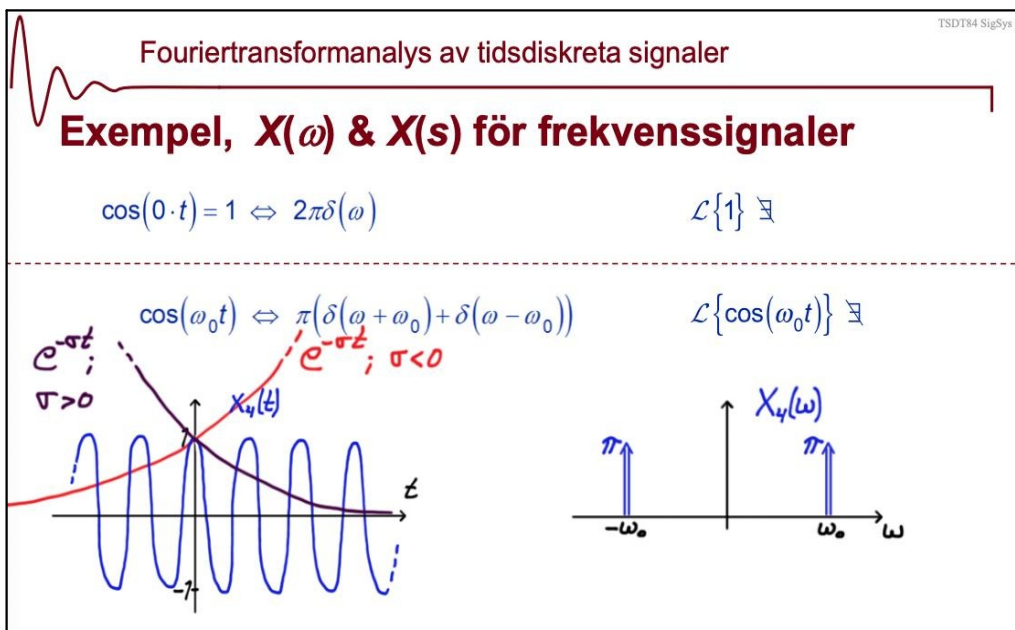
Vi ser alltså här att  $F\{u(t)\} = U(\omega) = U(s)$  för alla  $s=j\omega$  utom då  $s=0$  (dvs. då  $\omega=0$ ), för  $U(s)$  är inte begränsad i  $s=0$ . Termen  $\pi \cdot \delta(\omega)$  i  $U(\omega)$  är transformens värde i  $\omega=0$ .

# Jämförelse mellan fouriertransformen F och laplacetransformen L av frekvenssignaler



Från 7:58 –  $F\{1\} =$  fouriertransformen av en konstant 1:a.

Fouriertransformen existerar i distributionsmening (den består av en dirac), men konstanten  $x_3(t)=1$  har ingen laplacetransform, eftersom det inte finns något  $\sigma$  i "konvergensfunktionen"  $e^{-\sigma t}$  som gör att  $x_3(t)e^{-\sigma t}$  blir absolutintegrerbar.



Från 10:06 –  $F\{\cos(\omega_0 t)\} =$  fouriertransformen av en stationär cosinus.

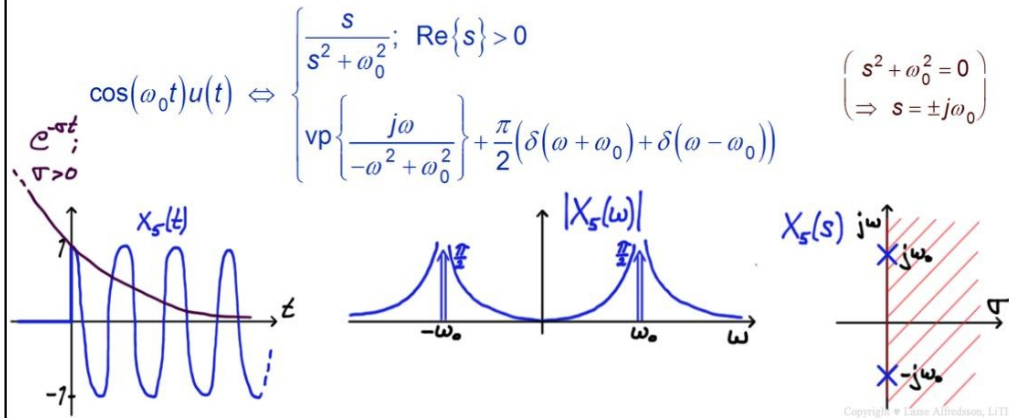
Liksom för konstanten ovan, så existerar fouriertransformen av cosinusen i distributionsmening (men inte enligt grunddefinitionen, eftersom cosinusen inte är absolutintegrerbar) – och konsekvensen blir att vi får diracer i frekvensdomänen, dvs. hos fouriertransformen.

Dock, på samma sätt som för konstanten 1 ovan, så har inte heller den stationära cosinusen någon laplacetransform, eftersom det inte finns något  $\sigma$  i  $e^{-\sigma t}$  som gör att  $\cos(\omega_0 t)e^{-\sigma t}$  blir absolutintegrerbar.

## Exempel, $X(\omega)$ & $X(s)$ för frekvenssignaler

$$\cos(0 \cdot t) = 1 \Leftrightarrow 2\pi\delta(\omega) \quad \mathcal{L}\{1\} \exists$$

$$\cos(\omega_0 t) \Leftrightarrow \pi(\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)) \quad \mathcal{L}\{\cos(\omega_0 t)\} \exists$$

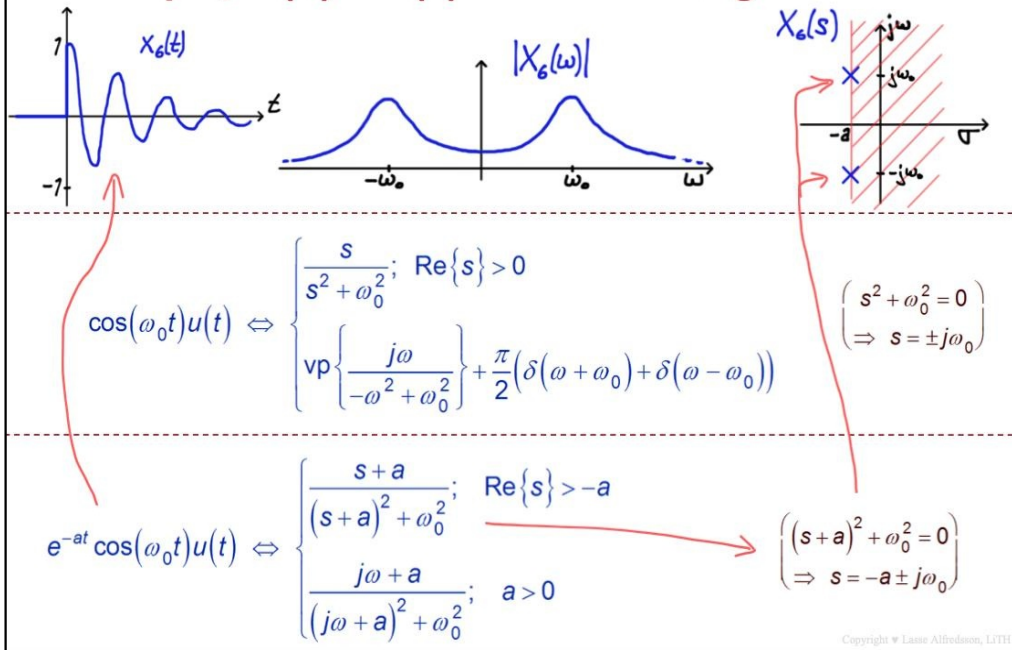


Från 11:58 –  $F\{\cos(\omega_0 t) \cdot u(t)\} =$  fouriertransformen av en högersidig cosinus jämfört med

$L\{\cos(\omega_0 t) \cdot u(t)\} =$  laplacetransformen av samma högersidiga cosinus.

- \* Här existerar laplacetransformen  $X_S(s)$  av den högersidiga cosinusen, eftersom  $\cos(\omega_0 t) \cdot u(t) \cdot e^{-\sigma t}$  blir absolutintegrerbar för  $\sigma > 0$ . Följaktligen är detta även laplacetransformens konvergensområde, dvs.  $\text{Re}\{s\} = \sigma > 0$ .
- \* Viktigt: På randen till konvergensområdet (dvs. på dess gränslinje(r)) så har alltid laplacetransformen minst en singular punkt. I det här exemplet är det i  $s = j\omega_0$  och  $s = -j\omega_0$ . Här gäller därför att  $X_S(\omega) = X_S(s)$  för  $s=j\omega$  för alla  $\omega$  utom då  $\omega = \pm\omega_0$ .

## Fouriertransformanalys av tidsdiskreta signaler

Exempel,  $X(\omega)$  &  $X(s)$  för frekvenssignaler

Från 14:48 –  $F\{e^{-at} \cdot \cos(\omega_0 t) \cdot u(t)\} =$  fouriertransformen av en högersidig avtagande cosinus jämfört med

$L\{e^{-at} \cdot \cos(\omega_0 t) \cdot u(t)\} =$  laplacetransformen av samma signal.

- \* Eftersom den aktuella signalen  $x_6(t)$  är absolutintegrerbar (för  $a > 0$  i exemplet), så existerar dess fouriertransform  $X_6(\omega)$  enligt grunddefinitionen, vilket innebär att  $|X_6(\omega)| < \infty$  för alla  $\omega$ .
- \*  $x_6(t)$  är även laplacetransformerbar, och eftersom  $-a < 0$  så ingår  $j\omega$ -axeln i konvergensområdet ( $\text{Re}\{s\} > -a$ ) till signalens laplacetransform  $X_6(s)$ . Därför kan fouriertransformen erhållas som laplacetransformen längs  $j\omega$ -axeln, dvs.  $X_6(\omega) = X_6(s)|_{s=j\omega}$ .
- \* Även här ser vi att laplacetransformen  $X_6(s)$  har singulära punkter på randen till sitt konvergensområde, nämligen i  $s = -a \pm j\omega_0$ . Laplacetransformens singulära punkter i  $s$ -planet, dvs. nämnarpolynomets nollställen, brukar kallas för poler.