

Formelsamling

i kursen Medicinska Bilder, TSBB31

1D och 2D Fouriertransformer,
samt några formler för CT, SPECT, mm

Maria Magnusson, maria.magnusson@liu.se

26 augusti 2022

1 1-D Tidskontinuerliga Fouriertransformer vinkelfrekvens, ω

| | Signaldomän, $t \in \mathbf{R}$ | Fourierdomän, $\omega \in \mathbf{R}$ |
|-----------------|--|--|
| Definition: | $x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega$ | $X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$ |
| Linjäritet: | $ax_1(t) + bx_2(t)$ | $aX_1(\omega) + bX_2(\omega)$ |
| Tidsskift: | $x(t - a)$ | $e^{-j\omega a} X(\omega)$ |
| Frekvensskift: | $e^{jat} x(t)$ | $X(\omega - a)$ |
| Dualitet: | $X(t)$ | $2\pi \cdot x(-\omega)$ |
| Skalning: | $x(at)$ | $(1/ a) \cdot X(\omega/a)$ |
| Faltning: | $(x * h)(t)$ | $X(\omega) \cdot H(\omega)$ |
| Multiplikation: | $x(t) \cdot h(t)$ | $(1/(2\pi)) \cdot (X * H)(\omega)$ |
| Derivering: | $\frac{d}{dt} x(t)$ | $j\omega X(\omega)$ |
| Reell signal: | $x(t)$ reell | $X(-\omega) = X^*(\omega)$ |
| Diracpuls: | $\delta(t)$ | 1 |
| Impulståg: | $\frac{1}{\Delta} \text{III} \left(\frac{t}{\Delta} \right) = \sum_k \delta(t - k\Delta)$ | $\text{III} \left(\frac{\Delta\omega}{2\pi} \right) = \frac{2\pi}{\Delta} \sum_n \delta \left(\omega - \frac{n2\pi}{\Delta} \right)$ |
| Enhetssteg: | $u(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$ | $\frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)$ |
| Rektangelpuls: | $\Pi(t) = \begin{cases} 1, & t \leq 0.5 \\ 0, & t > 0.5 \end{cases}$ | $\text{sinc} \left(\frac{\omega}{2\pi} \right) = \frac{\sin(\omega/2)}{\omega/2}$ |
| Sincfunktion : | $\text{sinc}(t)$ | $\Pi(\omega/(2\pi))$ |
| Triangelpuls : | $\Lambda(t) = \begin{cases} 1 - t , & t \leq 1 \\ 0, & t > 1 \end{cases}$ | $\text{sinc}^2(\omega/(2\pi))$ |
| Cosinusvåg: | $\cos \omega_0 t$ | $\pi (\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0))$ |
| 2 Dirac-er: | $(\delta(t - \Delta) + \delta(t + \Delta)) / 2$ | $\cos(\Delta\omega)$ |
| Sinusvåg: | $\sin \omega_0 t$ | $j\pi (\delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0))$ |
| 2 Dirac-er: | $(-\delta(t - \Delta) + \delta(t + \Delta)) / 2$ | $j \sin(\Delta\omega)$ |
| Konstant: | 1 | $2\pi\delta(\omega)$ |
| Gauss: | $e^{-\pi t^2}$ | $e^{-\pi(\omega/2\pi)^2}$ |
| Diverse: | $e^{-at} u(t)$ | $1/(a + j\omega)$ |
| | $te^{-at} u(t)$ | $1/(a + j\omega)^2$ |
| | $e^{-a t }$ | $2a/(a^2 + \omega^2)$ |
| | $e^{-at} \sin(\omega_0 t) u(t)$ | $\frac{\omega_0}{(a + j\omega)^2 + \omega_0^2}$ |
| | $e^{-at} \cos(\omega_0 t) u(t)$ | $\frac{a + j\omega}{(a + j\omega)^2 + \omega_0^2}$ |

2 1-D Tidskontinuerliga Fouriertransformer frekvens, f

| | Signaldomän, $t \in \mathbf{R}$ | Fourierdomän, $f \in \mathbf{R}$ |
|-----------------|--|--|
| Definition: | $x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} X(f) e^{j2\pi f t} df$ | $X(f) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j2\pi f t} dt$ |
| Linjäritet: | $ax_1(t) + bx_2(t)$ | $aX_1(f) + bX_2(f)$ |
| Tidsskift: | $x(t - a)$ | $e^{-j2\pi f a} X(f)$ |
| Frekvensskift: | $e^{j2\pi a t} x(t)$ | $X(f - a)$ |
| Dualitet: | $X(t)$ | $x(-f)$ |
| Skalning: | $x(at)$ | $(1/ a) \cdot X(f/a)$ |
| Faltning: | $(x * h)(t)$ | $X(f) \cdot H(f)$ |
| Multiplikation: | $x(t) \cdot h(t)$ | $(X * H)(f)$ |
| Derivering: | $\frac{d}{dt} x(t)$ | $j2\pi f X(f)$ |
| Reell signal: | $x(t)$ reell | $X(-f) = X^*(f)$ |
| Diracpuls: | $\delta(t)$ | 1 |
| Impulståg: | $\frac{1}{\Delta} \text{III} \left(\frac{t}{\Delta} \right) = \sum_k \delta(t - k\Delta)$ | $\text{III}(\Delta f) = \frac{1}{\Delta} \sum_n \delta \left(f - \frac{n}{\Delta} \right)$ |
| Enhetssteg: | $u(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$ | $\frac{1}{j2\pi f} + \frac{1}{2} \delta(f)$ |
| Rektangelpuls: | $\Pi(t) = \begin{cases} 1, & t \leq 0.5 \\ 0, & t > 0.5 \end{cases}$ | $\text{sinc}(f) = \frac{\sin(\pi f)}{\pi f}$ |
| Sincfunktion : | $\text{sinc}(t)$ | $\Pi(f)$ |
| Triangelpuls : | $\Lambda(t) = \begin{cases} 1 - t , & t \leq 1 \\ 0, & t > 1 \end{cases}$ | $\text{sinc}^2(f)$ |
| Cosinusvåg: | $\cos 2\pi f_0 t$ | $(\delta(f + f_0) + \delta(f - f_0)) / 2$ |
| 2 Dirac-er: | $(\delta(t - \Delta) + \delta(t + \Delta)) / 2$ | $\cos(2\pi\Delta f)$ |
| Sinusvåg: | $\sin 2\pi f_0 t$ | $j (\delta(f + f_0) - \delta(f - f_0)) / 2$ |
| 2 Dirac-er: | $(-\delta(t - \Delta) + \delta(t + \Delta)) / 2$ | $j \sin(2\pi\Delta f)$ |
| Konstant: | 1 | $\delta(f)$ |
| Gauss: | $e^{-\pi t^2}$ | $e^{-\pi f^2}$ |
| Diverse: | $e^{-at} u(t)$ $te^{-at} u(t)$ $e^{-a t }$ $e^{-at} \sin(2\pi f_0 t) u(t)$ $e^{-at} \cos(2\pi f_0 t) u(t)$ | $1/(a + j2\pi f)$ $1/(a + j2\pi f)^2$ $2a/(a^2 + (2\pi f)^2)$ $\frac{2\pi f_0}{(a + j2\pi f)^2 + (2\pi f_0)^2}$ $\frac{a + j2\pi f}{(a + j2\pi f)^2 + (2\pi f_0)^2}$ |

3 2-D Kontinuerliga Fouriertransformer spatiella frekvenser, (u, v)

| | Spatialdomän, $x, y \in \mathbf{R}$ | Fourierdomän, $u, v \in \mathbf{R}$ |
|---------------------|---|--|
| Definition: | $f(x, y) = \iint_{-\infty}^{\infty} F(u, v) e^{j2\pi(xu+yv)} dudv$ | $F(u, v) = \iint_{-\infty}^{\infty} f(x, y) e^{-j2\pi(xu+yv)} dx dy$ |
| Reell signal: | $f(x, y)$ reell | $F(-u, -v) = F^*(u, v)$ |
| Linjäritet: | $af_1(x, y) + bf_2(x, y)$ | $aF_1(u, v) + bF_2(u, v)$ |
| Translation, spat: | $f(x - a, y - b)$ | $e^{-j2\pi(au+bv)} F(u, v)$ |
| Translation, frekv: | $e^{j2\pi(ax+by)} f(x, y)$ | $F(u - a, v - b)$ |
| Skalning: | $f(ax, by)$ | $(1/ ab) \cdot F(u/a, v/b)$ |
| Faltning: | $(f * g)(x, y)$ | $F(u, v) \cdot G(u, v)$ |
| Korrelation: | $(f \square g)(x, y)$ | $F(-u, -v) \cdot G(u, v)$ |
| Korrelation, reell: | $(f \square g)(x, y)$, f och g reella | $F^*(u, v) \cdot G(u, v)$ |
| Multiplikation: | $f(x, y) \cdot g(x, y)$ | $(F * G)(u, v)$ |
| Derivering i x: | $\frac{\partial}{\partial x} f(x, y)$ | $j2\pi u \cdot F(u, v)$ |
| Derivering i y: | $\frac{\partial}{\partial y} f(x, y)$ | $j2\pi v \cdot F(u, v)$ |
| Laplace: | $\nabla^2 f(x, y) = \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) f(x, y)$ | $-4\pi^2(u^2 + v^2) \cdot F(u, v)$ |
| Generell skalning: | $f(\mathbf{Ax}), \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ | $\frac{1}{ \det \mathbf{A} } F((\mathbf{A}^{-1})^T \mathbf{u}), \mathbf{u} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$ |
| Rotation 1: | $f(\mathbf{Rx}), \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ | $F(\mathbf{Ru}), \mathbf{u} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$ |
| Rotation 2: | $f(r, \theta + \theta_0)$ $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ | $F(\omega, \varphi + \theta_0)$ $u = \omega \cos \varphi, v = \omega \sin \varphi$ |
| Separabel funktion: | $f(x, y) = g(x) \cdot h(y)$ | $F(u, v) = G(u) \cdot H(v)$ |
| Diracpuls: | $\delta(x, y) = \delta(x) \cdot \delta(y)$ | 1 |
| Box: | $\Pi(x, y) = \Pi(x) \cdot \Pi(y)$ | $\text{sinc}(u) \cdot \text{sinc}(v)$ |
| Böjd pyramid: | $\Lambda(x, y) = \Lambda(x) \cdot \Lambda(y)$ | $\text{sinc}^2(u) \cdot \text{sinc}^2(v)$ |
| Gauss: | $e^{-\pi(x^2+y^2)} = e^{-\pi x^2} \cdot e^{-\pi y^2}$ | $e^{-\pi(u^2+v^2)} = e^{-\pi u^2} \cdot e^{-\pi v^2}$ |

4 Definitioner, Egenskaper och Samband

DFT och IDFT, 1D och 2D:

$$\begin{aligned} F[k] &= \sum_{n=0}^{N-1} f[n] \cdot e^{-j\frac{2\pi}{N}nk}, \quad f[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} F[k] \cdot e^{j\frac{2\pi}{N}nk} \\ F[k, l] &= \sum_{n=0}^{N-1} \sum_{m=0}^{M-1} f[n, m] \cdot e^{-j2\pi(nk/N+ml/M)}, \\ f[n, m] &= \frac{1}{NM} \sum_{k=0}^{N-1} \sum_{l=0}^{M-1} F[k, l] \cdot e^{j2\pi(nk/N+ml/M)} \end{aligned}$$

Symmetrisk DFT och IDFT, 1D och 2D:

$$\begin{aligned} F[k] &= \sum_{n=-N/2}^{N/2-1} f[n] \cdot e^{-j\frac{2\pi}{N}nk}, \quad f[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=-N/2}^{N/2-1} F[k] \cdot e^{j\frac{2\pi}{N}nk} \\ F[k, l] &= \sum_{n=-N/2}^{N/2-1} \sum_{m=-M/2}^{M/2-1} f[n, m] \cdot e^{-j2\pi(nk/N+ml/M)}, \\ f[n, m] &= \frac{1}{NM} \sum_{k=-N/2}^{N/2-1} \sum_{l=-M/2}^{M/2-1} F[k, l] \cdot e^{j2\pi(nk/N+ml/M)} \end{aligned}$$

Faltning med en skiftad dirac-puls, 1D och 2D:

$$\begin{aligned} x(t) * \delta(t - t_0) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t - t') \delta(t' - t_0) dt' = x(t - t_0) \\ f(x, y) * \delta(x - x_0, y - y_0) &= \iint_{-\infty}^{\infty} f(x - x', y - y') \delta(x' - x_0, y' - y_0) dx' dy' \\ &= f(x - x_0, y - y_0) \end{aligned}$$

Parseval's formel, 1D kontinuerlig, 2D kontinuerlig and 2D diskret:

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} x(t)y^*(t) dt &= \int_{-\infty}^{\infty} X(f)Y^*(f) df \\ \iint_{-\infty}^{\infty} f(x, y)g^*(x, y) dx dy &= \iint_{-\infty}^{\infty} F(u, v)G^*(u, v) du dv \\ \sum_n \sum_m f[n, m]g^*[n, m] &= \frac{1}{NM} \sum_k \sum_l F[k, l]G^*[k, l] \end{aligned}$$

5 Några mätvärden

MTF, generell och cirkulärsymmetrisk:

$$\text{MTF}(u, v) = \frac{|H(u, v)|}{H(0, 0)}, \quad \text{MTF}(u) = \frac{|H(u, 0)|}{H(0, 0)}$$

Medelvärdet (för ett stickprov) av N pixlar:

$$m = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N f_n$$

Standardavvikelen (för ett stickprov) av N pixlar:

$$s = \sqrt{\frac{1}{N-1} \sum_{n=1}^N (f_n - m)^2} = \sqrt{\frac{N}{N-1} \left(\left(\frac{1}{N} \sum_{n=1}^N f_n^2 \right) - m^2 \right)}$$

Olika varianter av SNR:

$$\begin{aligned} \text{SNR} &= \frac{P_{signal}}{P_{noise}} = \left(\frac{A_{signal}}{A_{noise}} \right)^2, \\ \text{SNR}_{\text{dB}} &= 10 \log_{10} \left(\frac{P_{signal}}{P_{noise}} \right) = 20 \log_{10} \left(\frac{A_{signal}}{A_{noise}} \right), \\ \text{SNR}_a &= \mu/\sigma, \\ \text{CV} &= \sigma/\mu, \end{aligned}$$

där P_{signal} är signalens effekt,
 A_{signal} är signalens amplitud,
 μ är signalens medelvärde ("signal-amplitud") och
 σ är brusets standardavvikelse ("brus-amplitud").

6 Lite fysik för röntgen- och gammastrålning

Energi (E) och frekvens (ν) för en foton:

$$E = h\nu, \quad h = 6.626 \cdot 10^{-34}$$

Dämpningen (attenuation) $\mu(E)$ och dess beroende av olika processer:

$$\mu(E) = \rho \cdot (\mu_{mCo}(E) + \mu_{mIn}(E) + \mu_{mPh}(E)),$$

E : energy

ρ : density [kg/m³]

$\mu_{mCo}(E)$: mass attenuation coefficient for coherent scattering [m²/kg]

$\mu_{mIn}(E)$: mass attenuation coefficient for incoherent scattering [m²/kg]

$\mu_{mPh}(E)$: mass attenuation coefficient for photoelectric absorbtion [m²/kg]

7 CT

Omvandling mellan Hounsfield värden H [HU] och attenueringsvärdet μ [1/cm]:

$$H = \frac{\mu - \mu_{\text{H}_2\text{O}}}{\mu_{\text{H}_2\text{O}}} \cdot 1000$$

Dämpning (attenuation) av röntgenstrålning, samt röntgenprojektion $p(x)$:

$$I(x) = I_0 \exp \left(- \int_{-\infty}^{\infty} \mu(x, y) dy \right),$$

$$p(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \mu(x, y) dy$$

där I_0 är inkommende intensitet, $I(x)$ är utgående intensitet, $\mu(x, y)$ är objektets dämpningsfunktion.

Den parallella projektionen $p(r, \theta)$ av objektet $\mu(x, y)$:

$$p(r, \theta) = \int_{-\infty}^{\infty} \mu(x(s), y(s)) ds,$$

där

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix}$$

Projektionsteoremet:

$$P(R, \theta) = F(u, v)|_{u=R \cos \theta, v=R \sin \theta} = F(R \cos \theta, R \sin \theta),$$

där $P(R, \theta) = \mathcal{F}_r[p(r, \theta)]$, $F(u, v) = \mathcal{F}_2[f(x, y)]$, och $p(r, \theta)$ är den parallella projektionen av objektet $f(x, y)$.

Filtrerad återprojektion (2D parallella varianten):

- Tag projektioner $p(r, \theta)$ och beräkna fouriertransformen i r -rikningen, $P(R, \theta)$.
- Utför ramp-filtrering:

$$Q(R, \theta) = \mathcal{F}_r[p(r, \theta)] \cdot H(R), \quad H(r) = |R|$$

$$q(r, \theta) = \mathcal{F}_r^{-1}[Q(R, \theta)]$$

- Utför återprojektion:

$$\hat{f}(x, y) = \int_0^\pi q(r, \theta) d\theta = \int_0^\pi q(x \cos \theta + y \sin \theta, \theta) d\theta$$

8 Gamma-kameran, SPECT

Gammakameraprojektion $\phi(x)$, en vinkel:

$$\phi(x) = \int_{-\infty}^{\infty} A(x, y) dy,$$

där A är aktivitetsfunktionen, dvs antalet emitterade fotoner.

SPECTprojektorer $\phi(l, \phi)$, (flera vinklar):

$$\phi(l, \phi) = \int_{-\infty}^{\infty} A(x(s), y(s)) ds,$$

där

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} l \\ s \end{pmatrix}$$

SPECTprojektorer $\phi(l, \phi)$, mer noggrant:

$$\phi(l, \phi) = \int_{-\infty}^R \frac{A(x(s), y(s))}{4\pi(s - R)^2} \exp \left\{ - \int_s^R \mu(x(s'), y(s'); E) ds' \right\} ds,$$

där R är detektorns position, E är energin, $\mu(x, y)$ är objektets dämpningsfunktion.

Iterativ rekonstruktion med ML-EM algoritmen:

$$f_i^{k+1} = \frac{f_i^k}{\sum_{j=1}^m A_{ji}} \sum_{j=1}^m \left(A_{ji} \frac{p_j}{\sum_{i'=1}^m A_{ji'} f_{i'}^k} \right),$$

där f_i är en bildpunkt,

p_j är ett uppmätt projekionsvärde,

$\sum_{i'=1}^m A_{ji'} f_{i'}^k$ är ett beräknat projekionsvärde (framåtpunktion)

$\sum_{i'=1}^m A_{ji'}$ används för normalisering,

och den återstående summan är en återprojektion.